

66

Def 4.3 Sei  $f: I \rightarrow \mathbb{R}^n$  eine stetig diff. bane Kurve.

Dann heißt  $t \in I$  ein singulärer Punkt von  $f$ , wenn

$f'(t) = 0$ .  $f$  heißt regulär (bzw. nicht-singulär),

wenn sie keinen singulären Punkte hat, d.h.,

wenn  $f'(t) \neq 0 \forall t \in I$ .

Bsp a)  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$f(t) = (t^2 - 1, t^3 - t)$$

$$f(1) = f(-1) = (0, 0)$$

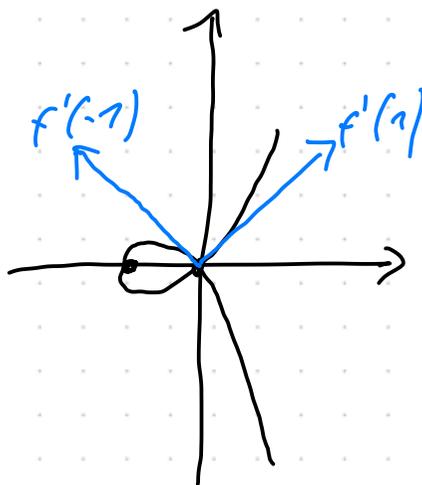
$$f'(t) = (2t, 3t^2 - 1)$$

$$f'(1) = (2, 2)$$

$$f'(-1) = (-2, 2)$$

$f$  schneidet sich selbst in  $f(1) = f(-1) = (0, 0)$

$f'(t) \neq (0, 0) \forall t \in \mathbb{R}$ , d.h.  $f$  ist regulär.



b) Neilsche Parabel

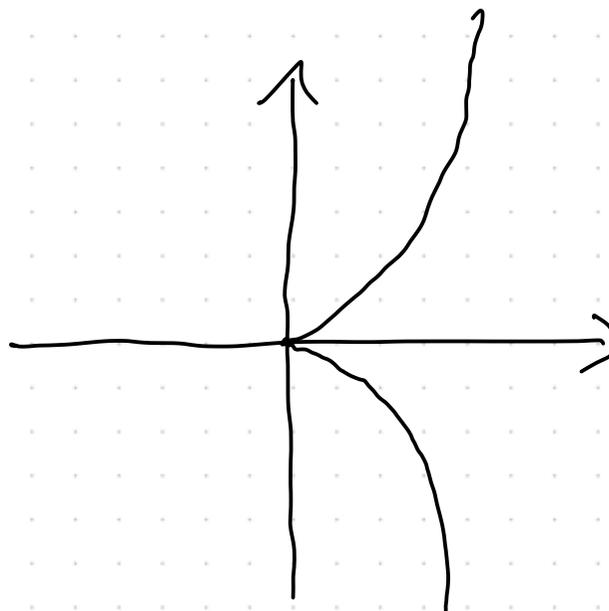
$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$f(t) = (t^2, t^3)$$

$$f'(t) = (2t, 3t^2)$$

$$f'(0) = (0, 0)$$

d.h. 0 ist singulärer Punkt



### 67) Schnittwinkel

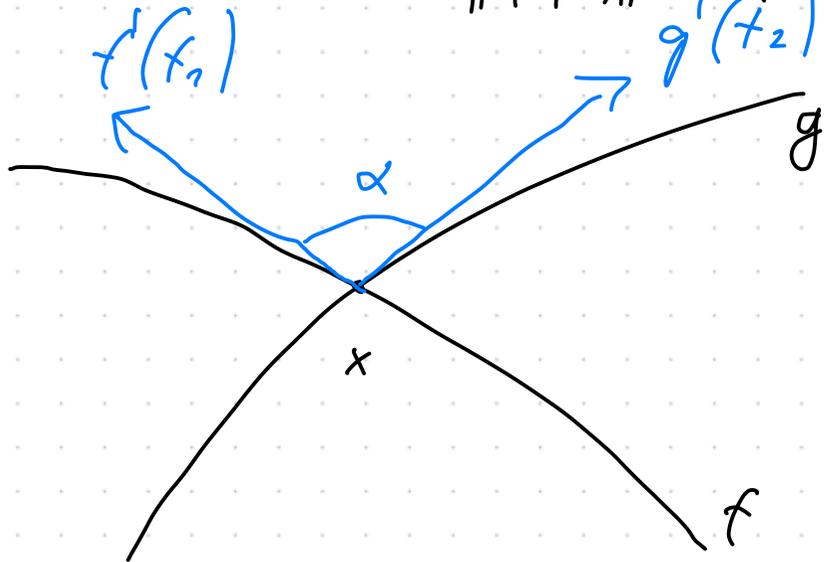
Seien  $f: I_1 \rightarrow \mathbb{R}^n$ ,  $g: I_2 \rightarrow \mathbb{R}^n$  reguläre Kurve.

Ang  $f$  und  $g$  schneiden sich in einem Punkt  $x \in \mathbb{R}^n$ , dann a. e. x.  $t_1 \in I_1$  und  $t_2 \in I_2$  mit

$$f(t_1) = x = g(t_2)$$

Für den Winkel zwischen den Tangentialvektoren gilt

$$\cos(\alpha) = \frac{\langle f'(t_1), g'(t_2) \rangle}{\|f'(t_1)\| \cdot \|g'(t_2)\|}$$



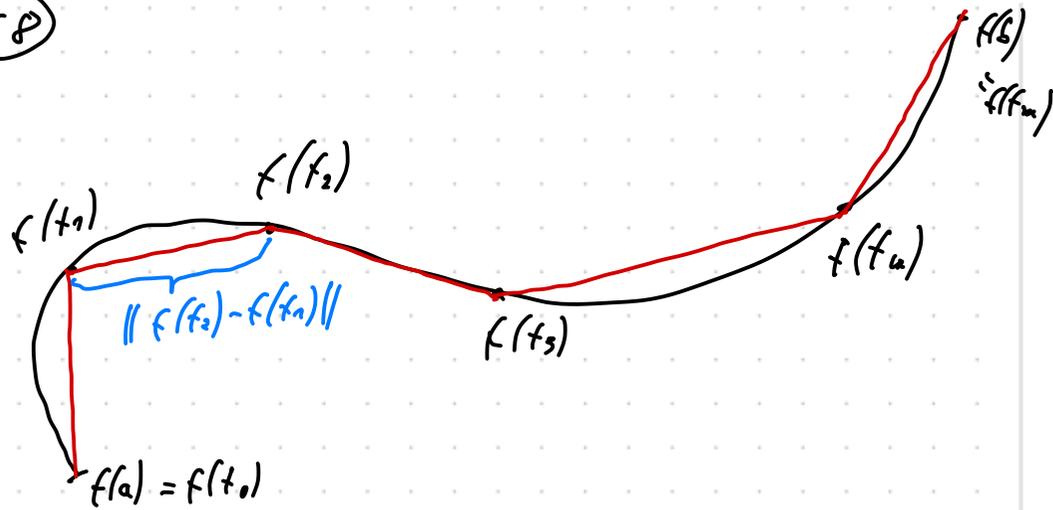
### Länge einer Kurve

Seien  $a, b \in \mathbb{R}$ ,  $a < b$  und  $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ .

Gesucht: Länge der Kurve

Zunächst approximieren wir die Kurve durch einen Polygonzug:

(68)



Sei  $a = t_0 < t_1 < t_2 < \dots < t_m = b$  ein Gitter auf  $[a, b]$ .

Der Polygonzug verbindet jeweils  $f(t_{k-1})$  mit  $f(t_k)$  für  $k=1, \dots, m$ .

Die Länge des Polygonzugs ist:

$$P_f(t_0, \dots, t_m) := \sum_{k=1}^m \|f(t_k) - f(t_{k-1})\|$$

Idee: Betrachte den Grenzwert für feiner werdende Unterteilungen.

Def 4.4 Eine Kurve  $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  heißt rektifizierbar mit Länge  $L(f) \in \mathbb{R}$ , wenn zu jedem  $\varepsilon > 0$  ein  $\delta > 0$  existiert, so dass für jedes Gitter  $a = t_0 < \dots < t_m = b$  mit Feinheit  $< \delta$  (d. h.  $|t_k - t_{k-1}| < \delta \forall k \in \{1, \dots, m\}$ ) gilt

$$|P_f(t_0, \dots, t_m) - L(f)| < \varepsilon.$$

Satz 4.5 Jede stetig diff. bare Kurve  $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  ist rektifizierbar und für ihre Länge  $L(f)$  gilt

$$L(f) = \int_a^b \|f'(t)\| dt.$$

Beweis (siehe Forster §4, Satz 1).

Beweisidee

$$P_f(t_0, \dots, t_m) = \sum_{k=1}^m \left\| \frac{f(t_k) - f(t_{k-1})}{t_k - t_{k-1}} \right\| (t_k - t_{k-1})$$

$$\approx \sum_{k=1}^m \|f'(t_k)\| \underbrace{(t_k - t_{k-1})}_{< \delta} \xrightarrow{\delta \rightarrow 0} \int_a^b \|f'(t)\| dt.$$

69) Bsp

a) Sei  $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  eine stetig diff. bare Kurve mit konstanter Geschwindigkeit, d.h.  $\|f'(t)\| = v \forall t \in [a, b]$ . Dann gilt

$$L(f) = \int_a^b \|f'(t)\| dt = \int_a^b v dt = v(b-a)$$

zurückgelegte Weg

Geschwindigkeit  
verstrichene Zeit

b) Sei  $f: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $r > 0$

$$f(t) = (r \cos(t), r \sin(t))$$

Dann beschreibt  $f$  einen Kreis mit Radius  $r$  und für den Umfang  $U$  gilt  $U = L(f)$ .

$$f'(t) = (-r \sin(t), r \cos(t))$$

$$\|f'(t)\| = \sqrt{r^2 \sin^2(t) + r^2 \cos^2(t)}$$

$$= r \sqrt{\sin^2(t) + \cos^2(t)} = r$$

$$U = L(f) = \int_0^{2\pi} \|f'(t)\| dt = 2\pi r$$

## 70) Parametertransformationen

Sei  $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  eine Kurve,  $[\alpha, \beta]$  ein weiteres Intervall und  $\phi: [\alpha, \beta] \rightarrow [a, b]$

bijektiv und stetig. Dann ist auch

$$g := f \circ \phi: [\alpha, \beta] \rightarrow \mathbb{R}^n$$

eine Kurve. Man sagt:

$\phi$  eine Parametertransformation

und  $g$  ist die mittels  $\phi$  transformierte Variante von  $f$ . Sind  $\phi$  und  $\phi^{-1}$  stetig diff. bar,

so heißt  $\phi$  eine  $C^1$ -Parametertransformation.

Bsp: Sei  $f: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $f(t) = (\cos(t), \sin(t))$

und  $[\alpha, \beta] = [0, 360]$ ,  $\phi: [0, 360] \rightarrow [0, 2\pi]$

$\phi(s) = \frac{2\pi}{360} s$ . Dann ist  $\phi$  eine  $C^1$ -Transformation.

$$g: [0, 360] \rightarrow \mathbb{R}^2,$$

$$g(s) = (f \circ \phi)(s) = \left( \cos\left(\frac{2\pi}{360} s\right), \sin\left(\frac{2\pi}{360} s\right) \right)$$

## Bemerkung

a) Die Bilder von  $f$  und  $g$  sind identisch  
 $\{f(t) \mid t \in [a, b]\} = \{(f \circ \phi)(s) = g(s) \mid s \in [\alpha, \beta]\}$   
da  $\phi$  bijektiv ist.

b) Da  $\phi$  bijektiv und stetig ist, gilt entweder  
-  $\phi$  ist streng monoton wachsend, dann heißt  $\phi$  orientierungstreu  
-  $\phi$  ist streng monoton fallend, dann heißt  $\phi$  orientierungsumkehrend

c) Ist  $\phi$  eine  $C^1$ -Transformation  
so gilt  $\phi'(s) \neq 0 \quad \forall s \in [\alpha, \beta]$ ,  
dann  $\text{Id} = \phi^{-1} \circ \phi$ , also

$$1 = \text{Id}'(s) = (\phi^{-1})'(\phi(s)) \cdot \phi'(s)$$

D.h.  $\phi$  orientierungstreu  $(\Leftrightarrow) \phi'(s) > 0 \quad \forall s$

(71) Bemerkung

Sei  $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  eine stetig diff. bore Kurve

und  $\phi: [\alpha, \beta] \rightarrow [a, b]$  eine  $C^1$ -Transformation.

Dann gilt für  $s \in [\alpha, \beta]$  und  $t \in [a, b]$ ,  $t = \phi(s)$

und  $g = f \circ \phi: [\alpha, \beta] \rightarrow \mathbb{R}^n$ :

$$g'(s) = (f \circ \phi)'(s) = f'(\phi(s)) \phi'(s) = f'(t) \phi'(s)$$

a) Richtung

1. Fall orientierungstreu, d.h.  $\phi'(s) > 0$

$$\frac{g'(s)}{\|g'(s)\|} = \frac{f'(t) \phi'(s)}{\|f'(t) \phi'(s)\|} = \frac{f'(t) \phi'(s)}{\|f'(t)\| \cdot |\phi'(s)|} = \frac{f'(t)}{\|f'(t)\|}$$

2. Fall  $\phi'(s) < 0$

$$\frac{g'(s)}{\|g'(s)\|} = \frac{f'(t) \phi'(s)}{\|f'(t) \phi'(s)\|} = \frac{f'(t) \phi'(s)}{\|f'(t)\| \cdot |\phi'(s)|} = - \frac{f'(t)}{\|f'(t)\|}$$

b) Die Transformation ist längertreu,

d.h.  $L(f) = L(g)$  (Übung)

c) Die Transformations ist  
Winkelfreu:

$\tilde{f}: [\tilde{a}, \tilde{b}] \rightarrow \mathbb{R}^n$  stetig diff. bar.

$$\tilde{\phi}: [\tilde{\alpha}, \tilde{\beta}] \rightarrow [\tilde{a}, \tilde{b}]$$

$C^1$ -Transformation

Ausg

$$f(t) = \tilde{f}(\tilde{t}),$$

$$g(s) = \tilde{g}(\tilde{s}) \text{ mit}$$

$$\tilde{g} = \tilde{f} \circ \tilde{\phi}$$

$$\frac{\langle \dot{f}(t), \dot{\tilde{f}}(\tilde{t}) \rangle}{\|\dot{f}(t)\| \cdot \|\dot{\tilde{f}}(\tilde{t})\|} = \frac{\langle \dot{g}(s), \dot{\tilde{g}}(\tilde{s}) \rangle}{\|\dot{g}(s)\| \cdot \|\dot{\tilde{g}}(\tilde{s})\|}$$

wenn  $\phi$  und  $\tilde{\phi}$  orientierungstreu.